



KUKA VK 360 125/150

ROBOT



2 HAUPTDATEN

Typ IR 360/125/150.0

Anzahl der Achsen 6 (Abb. 3)

Lastgrenzen

Robotertyp	IR 360/125.0	IR 360/150.0
Handvariante ¹⁾	ZH 125 kg	ZH 150 kg
Nenn-Traglast [kg]	125	150
Zusatzlast bei Nenn-Traglast [kg]	120	95
Max. Gesamtlast [kg]	245	245

1) ZH = Zentralhand

Achsdaten Siehe nachfolgende Tabellen.

● Zentralhand, Nenn-Traglast 125 kg

Achse	Bewegungsbereich softwarebegrenzt	Geschwindigkeit
1	+185°	100°/s
2	+93° bis -40°	100°/s
3	+58° bis -210°	100°/s
4	+350°	154°/s
5	+120°	167°/s
6	+350°	251°/s

● Zentralhand, Nenn-Traglast 150 kg

Achse	Bewegungsbereich softwarebegrenzt	Geschwindigkeit
1	+185°	76°/s
2	+93° bis -40°	78°/s
3	+58° bis -210°	76°/s
4	+350°	118°/s
5	+120°	128°/s
6	+350°	168°/s

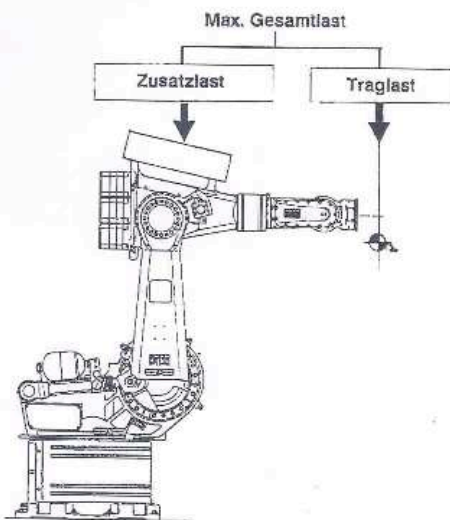


Abb. 2 Lastverteilung

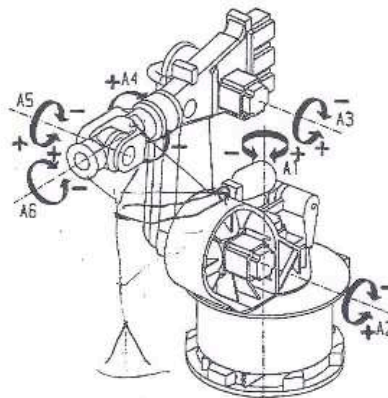


Abb. 3 Roboterachsen und ihre Bewegungsmöglichkeiten



YEAR :95/96 and 1997/1998

manufacturer: KUKA VK360/125 or 150

PAYLOAD 125 /150 KG

REACH 2,41 m

vrs1

